PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

02-183150

(43)Date of publication of application: 17.07.1990

(51)Int.Cl.

G01N 23/225

H01J 49/28

(21)Application number: 01-001318

(71)Applicant: HITACHI LTD

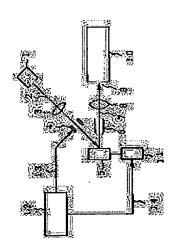
(22)Date of filing:

09.01.1989

(72)Inventor: IZUMI EIICHI

TAYA TOSHIMICHI

(54) MASS SPECTROMETRY METHOD AND APPARATUS FOR ION



(57) Abstract:

PURPOSE: To achieve a uniformity in a collection efficiency of secondary ions obtained from a secondary area by combining a mechanical scanning in which a sample is moved in a direction of poor uniformity in a secondary ion collection efficiency with an electric scanning by a primary ion beam.

CONSTITUTION: A primary ion beam 2 generated and accelerated by an ion source 1 impacts on a sample 5 through a lens system 3 and a deflector 4, a secondary ion 7 released from the sample 5 converges on an object slit 9 with a leader electrode 6 and a lens 8 and further, introduced to a mass spectrograph 10 to perform a mass spectrometry. A deflection control signal 13 and a sample movement control signal 14 are applied to the

deflector 4 and a sample finely moving device 11 from a deflector scanner 12. In this manner, the sample is scanned by a primary beam in a first direction and moved in a second direction in substance at the right angle to the first direction, thereby enabling a uniformity in collection efficiency entirely in a secondary area where a secondary ion is generated.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection]

[Date of extinction of right]

⑩日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

◎ 公開特許公報(A) 平2-183150

⑤Int. Cl. ⁵

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)7月17日

G 01 N 23/225 H 01 J 49/28 7172-2G 7170-5C

審査請求 未請求 請求項の数 12 (全6頁)

〇発明の名称 イオンの質量分析法および装置

②特 願 平1-1318

②出 願 平1(1989)1月9日

@発明者 泉 栄 一 茨城県勝田市市毛882番地 株式会社日立製作所那珂工場

内

@発 明 者 田 谷 俊 陸 茨城県勝田市市毛882番地 株式会社日立製作所那珂工場

内

⑦出 顋 人 株式会社日立製作所 東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

四代 理 人 弁理士 小川 勝男 外2名

明 和 春

1. 発明の名称 イオンの質量分析法および装置

2. 特許請求の範囲

- 1・試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ピームで衝撃すること、前記2次的イオンを質量分析すること、前記試料を前記1次ピームで第1の方向に走査すること、前記試料を前記第1の方向に対して実質的に 直角な第2の方向に移動させることからなり、それによって前記2次的イオンは前記試料の走査が減ない移動により決定される前記試料の2次元領域から引出されることを特徴とするイオンの質量分析法。
- 2. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ピームで複繁すること、前記2次イオンを費量分析すること、前記試料および1次ピームのうちの一方を他方に対して第1の方向に、他方を一方に対して前記第1の方向に対して実質的に直角な方向にそれぞれ移動させる

ことからなり、それによつて前記試料は前記1 次ピームで事実上2次元的に走査されることを 特徴とするイオンの質量分析法。

- 3. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ビームで衝撃すること、前記2次的イオンを費量分析すること、前記試料を前記1次ビームで第1の方向にくり返し走査すること、その走査ごとに前記試料を前記第1の方向に対して実質的に直角な第2の方向に移動させることからなるイオンの質量分析法。
- 4. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ビームで衝撃すること、前記2次的イオンを質量分散すること、前記試料を前記2次的イオンを検出すること、前記試料を前記質量分散の方向にステップ状に移動させること、の試料のみのステップ移動ごとにその試料をその試料の移動方向に対して実質的に直角な方向に前記1次ビームで走立することからなるイオンの質量分析法。
- 5. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させ

るように1次ピームで衝撃すること、前記2と、前記2と、前記2と、前記2と、前記1にその幅方向において大力にその東立れた2次の収益の前記4点により、その収益があること、前記試料を前記4点により、の試料を前記せること、の試料の移動させることがあるが、その試料の形式が、デップ移動で、は対して変質的に直角な方向に1次ピームで、大力でである。ことからなるイオンの質量分析法・

- 6. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ピームで衝撃する手段と、試料がある手段と、試料がある手段と、試料がある手段と、試料がある手段と、は対けの方向に対けの方向に対して方向に対して実費的に直角な第2の方向にそれ前に対して実費とを備え、それに対して対しなどの対しなどの変量分析数型。
- 7. 試料を、該試料から2次的イオンを発生させるように1次ピームで衝撃する手段、前記2次

的イオンを質量分散する手段と、その分散された2次的イオンを検出する手段と、前記試料を 前記費量分散の方向に移動させる手段と、その 試料の移動に関連してその試料を前記1次ピームで前記試料の移動方向に対して実質的に直角 な方向に走査する手段とを備えているイオンの 費量分析装置。

- 8. 前記試料移動手段は前記試料をステップ状に 移動するように構成され、前記試料走査手段は 前記試料のステップ移動ごとにその試料を前記 1 次ピームで走査するように構成されている特 許請求の範囲第7項にもとづくイオンの質量分 折ち層
- 9. 前記試料と前記質量分散手段との間に配置された物点スリットと、前記試料からの2次的イオンを前記物点スリットに前記質量分散方向において収束する手段とを備え、前記物点スリットはこれを通る2次的イオン量を前記質量分散方向において制限するのに十分な概をもつている特許請求の範囲第8項にもとづくイオンの質

量分析装置。

- 10. 前記試料走査手段は前記走査ごとに走査終了 信号を発生する手段を含み、前記試料移動手段 は前記走査終了信号により前記試料をステップ 移動させるように構成されている特許請求の範 囲第9項にもとづくイオンの質量分析装置。
- 11. 前記1次ピームによる前記試料の走査幅に対応する信号を発生する手段と、前記試料の移動量に対応する信号を発生する手段と、前記試料の移動量が実質的に等しくなつたときに前記試料の移動を停止させる信号を発生する手段を備えている特許請求の範囲第10項にもとづくイオンの費量分析装置。
- 12. 前記試料移動停止信号にもとづいて前記試料 の移動を反転させる手段を含む特許請求の範囲 第11項にもとづくイオンの費量分析装置。
- 3.発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明はイオンの質量分析法および装置、特に

試料をイオンまたは中性粒子で衝撃しそれによって試料から発生する2次イオンを質量分析するのに適したイオンの質量分析法および装置に関する。 【従来の技術】

しかしながら、この技法で数100μm以上の

比較的広範囲の走査をする場合、走査中心部は別様れた領域では2次イオン収集効率が低下し感度的に限界があることが分かつた。第3図(a)に2次イオン質量分析装置の物点スリットの形状を、第3図(b)にスリットのX方向に1次ピームを走査したときの検出2次イオン強度変化を、第3図(c)にY方向の検出2次イオン強度変化を各系が一定である場合のもので検出2次イオン強度の変化はX方向において顕著であることがわかる。特に高分解能測定のため物点スリット幅Soを狭くするとこの傾向はよりいつそう顕著となる欠点がある。

〔発明が解決しようとする課題〕

以上のように従来技術では一次イオンピームを 走査した場合の2次イオン収集効率については配 慮がされておらず、感度的に不十分であつた。ま た元素分布像においては、中央部が明るく、周辺 部では暗くなるという問題点があつた。

本発明の目的は2次元領域から得られる2次イ

により説明する。第1図に、本発明の基本動作原 理図を示す。イオン滅1で生成され、加速された 1次イオンピーム2はレンズ系3および偏向器4 を介して試料5を衡撃する。1次ピームは高速中 性粒子ピームであつてもよい。試料5より放出し た2次イオン7は、引出電極6により引出され、 レンズ8によつて物点スリット9に収束される。 スリット9を出た2次イオンは質量分析計10に 導入され、費量分析される。費量分析計10は費 量分散用の磁場を発生する磁石を含み、更に多く の場合、速度分散用の電場を発生する電極を含む。 電場および磁場により二重収束された2次イオン は検出器によつて検出される。一方、1次イオン ビーム傷向器4と試料微動装置11には偏向走査 装置12が接続され、これは偏向制御信号13お よび試料移動制御信号14を偏向器4および試料 機動装置11に与える。一般に1次イオンピーム の傾向器4としては、平行平板形の静電偏向器が 用いられる。

加速電圧V。で加速された一次イオンビームを

オンの収集効率を一様にするのに適したイオンの 質量分析法および装置を提供することにある。

(課題を解決するための手段)

本発明によれば、試料および該試料を衝撃すべき1次ピームのうちの一方が他方に対して第1の方向に、他方が一方に対して前記第1の方向に対して実質的に直角な第2の方向にそれぞれ移動される。

[作用]

このような本発明によれば、2次イオンの収集 効率の一様性に乏しい方向における従来の試料の 1次ピームによる走査を試料の移動で置き換える ことができる。そうすれば、その方向においては 1次ピームを移動させる必要がなくなるから、そ の方向においても2次イオンの収集効率の一様性 はそこなわれなくなり、したがつて2次イオンが 発生されるべき2次元領域全体にわたつて2次イオンの収集効率が一様となる。

(実施例)

以下、本発明の一実施例を第1図および第4図

試料上でdiの傾向をする時、静電偏向器の印加 電圧V。と偏向量diの関係は次式となる。

$$d_1 = K_1 \cdot V_4 / V_4 \qquad \dots (1)$$

ここでK:は、偏向器の寸法によって決まる定数である。

一方、試料微動装置の駆動減としてパルスモータが用いられる。この場合、試料の微動量 d 2 とパルス数 N P の間には次の関係がある。

$$d_2 = K_2 \cdot N_P \qquad \cdots (2)$$

ここで K 1 は、パルスモータ 試料 微動装置のパルス 1 ケ当りの微動量である。 K 1 としては 1 (μm / パルス)となるように設計している場合、パルス数が、μm 単位での微動量となる。

2 次イオン質量分析法で深さ方向分析をする場合、(1) 式のdi と(2) 式のdi を変え得ることが望ましい。di は偏向器の印加電圧 Va によつて、di はパルス数 Np によつて変えられることになる。di とdi を等しくする場合、(1) 式と(2) 式より次式の如く、Np は Va に比例させることが必要である。

Np=K₁・V_a/K₂・V_a=K₈・V_a…(3) 一方、電気的走査時間は一般に数 1 0~数1000 (msec/フレーム)である。 X 走査本数すなわち 試料の移動ステップ数を 1 0 0とすると 1 ステップ当りの Y 走査の時間は 0 . 1 ~数 1 0 [msec] となる。これに対しパルスモータの応答は 2 5 0 ~ 1 0 0 0 (パルス/sec) であるので、 1 パルス 当り1~4 [msec] となる。

以上述べた如く、電気的走査すなわち試料の1次イオンピームによる走査と機械的走査すなわち 試料の移動の各特性を考慮した偏向走査装置12 が必要である。

本発明の傾向走査装置12の一実施例を第4図 に示す。第4図の説明の前に、第5図に示す従来 の電気的走査法の一例について説明する。

走変開始停止設定器 2 1 より走変開始信号 21 Aが出ると、 X 方向ゲート回路 2 3 は発振器 2 2 からのパルス 2 2 Aをアンプダウンカウンタ 2 4 のアンプカウント入力端子に入力する。アンプダウンカウンタ 2 4 の計数値 2 4 C は D / A 変換器

回路のゲート回路30へ送る。ゲート回路30はアップダウンカウンタ31のアップカウント入力端子へパルス30Aを送る。カウンタ31はX走査の場合と同じように、計数値31CをD/A変換器32でアナログ値に変換し、走査幅設定回路33で走査幅に応じた値に設定する。この電圧を傾向電源34へ入力し偏向電圧をY方向の偏向器35へ印加する。

この偏向走査装置では又およびYの走査幅設定 四路26,33を運動させることにより容易に走 査額の設定が出来る。また前述の走査時間に対し て十分に応答出来る。

次に本発明の電気的走査と機械的走査の併用走 査の偏向走査装置の一実施例を第4回により説明 する。

走査開始停止設定器 2 1 より走査開始信号 21 A が出ると 7 方向ゲート回路 3 0 は、発掘器 2 2 からのパルス 2 2 A をアンプダウンカウンタ 3 1 のアンプカウント入力増子に入力する。アンプダウンカウンタ 3 1 の計数値 3 1 C は D / A 変換器

25でアナログ値に変換される。このアナログ値は走査幅設定回路26で走査幅に応じた値に設定される。この電圧を偏向電源27へ入力して偏向電圧を出力し一次イオン偏向装置12のX方向偏向器28に印加する。

アツブダウンカウンタ24の計数値が飽和値に 遠するとカウンタ24はキヤリー信号24A(単 一走査終了信号)を出力する。ゲート回路29は キヤリー信号24Aを受信すると状態信号29A をゲート回路23へ送る。ゲート回路23は、カ ウンタ24のダウンカウント入力端子へパルス 23Bを入力する。これによりカウンタ24の計数値は1カウントずつ減少する。このように してカウンタ24の計数値が0になるとポロウ信 号(単一走査終了信号)24Bを出力しゲート回路29。ゲート回路23はカウンタ24をアツブ カウント入力へ切替える。このようにしてX走査 は三角波

一方、ゲート回路29はキャリー信号24Aと ボロウ信号24Bを入力パルス信号としてY走変

32でアナログ値に変換される。このアナログ値 は走査幅設定回路33で走査幅に応じた値に設定 される。この電圧を偏向電源34へ入力し、出力 偏向電圧を一次イオン偏向装置12のY方向偏向 電镀35へ印加する。ここでX方向偏向電極は接 地または取外しして動作しなくする。

アンプダウンタ31の計数値が飽和値に連するとカウンタ31はキャリー信号31A(単一走査終了信号)を出力する。ゲート回路36はキャリー信号31Aを受信すると状態信号36Aをゲート回路30へ送る。ゲート回路30はカウンタ31のダウンカウント入力端子へパルス22Aを入力する。これによりカウンタ31の飽和計数値は1カウントずつ減少する。このようにして印路30はカウンタ31を出力しゲート回路30はカウンタ31をアツブカウント入力へ切替える。このようにしてY走査は三角波走査となる。

一方、ゲート回路44はキヤリー信号31Aと

特開平2-183150(5)

ポロウ信号31Bを入力パルス36Aとして、パルスモータ電源45の時計方向回転入力端子(または反時計方向入力端子)へ入力する。パルスモータ電源45は試料微動装置11の又方向駆動パルスモータ46へパルス45Aを入力する。これによりパルスモータ46は所定の角度回転し、試料台47を微動する。

また、カウンタ40は前記キャリー信号31A とボロウ信号31Bを計数する。この計数値をD /A変換器41でアナログ信号に変換し、電圧設 定器42で所定の電圧にした後、比較器43へ入 力する。比較器43は、Y走変幅設定器33の出 力電圧33Aと同じ電圧になるとパルス43Aを 出力し、ゲート回路44へ送る。ゲート回路44 はパルス43Aを受信するとパルスモータ電源 45の反時計方向回転入力端子(または時計方向 入力端子)へパルス36Aを入力する。

これによりパルスモータ46は反転し試料台47は逆方向に微動する。このように試料台47は所定の走査額の往復微動を繰返す。

第1図は本発明の一実施例の原理説明図、第2図は従来の電気的走査法の原理説明図、第3図は従来の走査法による検出電流特性図、第4図は本発明の要部の一実施例のブロック図、第5図は従来例のブロック図、第6図は本発明の一実施例による検出電波特性図である。

- 1 … イオン顔、5 … 試料、10 … 質量分析計。
- 11. ... 試料微動装置、12. ... 傾向走査装置。

代理人 弁理士 小川勝り

以上の結果、電気的走査と機械的走査のマッチングがとれ、高感度分析を実現できる。

本実施例による走査法を第6図(b)に示す。 & v の走査が電気的に行なわれ、 & x の走査が機 械的に行なわれる。 d は 1 次イオンビーム径であ る。また、第6図(a)は第3図(a)と同様に 物点スリントを示し、第6図(c),(d)は第 3図(b),(c)に対応するものである。

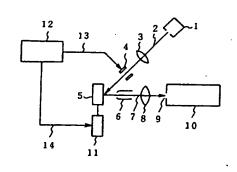
第6図(c), (d)から明らかなように、 &x×&vの2次元領域内で得られる2次イオンの 収集効率は実質的に一様である。

なお、実施例では省略したが、以上の実施例に知られているエレクトロニックアパーチャ法を適用し、深さ方向分析の精度を向上させることができる。

〔発明の効果〕

本発明によれば、2次元領域から得られる2次イオンの収集効率を一様にするのに適したイオンの質量分析法および装置が提供される。

4. 図面の簡単な説明



第 2 図

